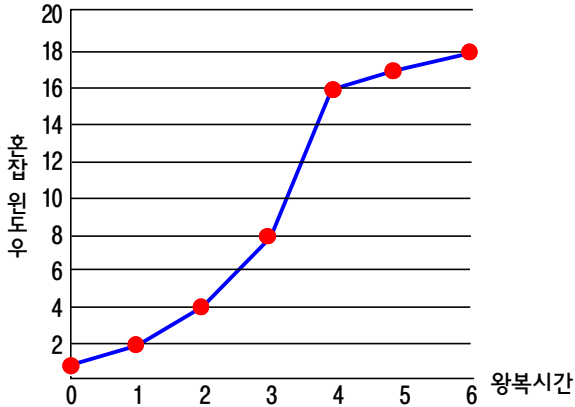


16. 그림은 TCP Tahoe에서 데이터 전송에 따른 혼잡 윈도우(cwnd, 단위: MSS)의 크기 변화를 나타낸다. 혼잡 윈도우값이 18일 때의 전송에서 Time-out이 발생했을 때, 느린 출발(slow-start) 임계값과 혼잡 윈도우값 변화로 옳은 것은? [2022년 지방 9급]



- ① 임계값은 변하지 않고, 혼잡 윈도우값은 1로 감소한다.
- ② 임계값이 9가 되고, 혼잡 윈도우값은 1로 감소한다.
- ③ 임계값이 9가 되고, 혼잡 윈도우값은 현재 값의 반으로 감소한다.
- ④ 임계값은 변하지 않고, 혼잡 윈도우값은 현재 값의 반으로 감소한다.

☞ TCP 혼잡제어 정책

|            |  |
|------------|--|
| AIMD       | <ul style="list-style-type: none"> <li>• AIMD : Additive Increase / Multicative Decrease - 직역하면 합 증가 / 곱 감소</li> <li>• 네트워크에 문제가 없으면, 더 빠른 전송을 위해 혼잡 윈도우 크기를 1씩 증가시킴</li> <li>• 혼잡 상태가 감지되면(무응답, 데이터 유실), 혼잡 윈도우 크기를 반(50%)으로 줄인다.</li> <li>• 합 증가 : 늘어날 때는 윈도우 크기 + 1</li> <li>• 곱 감소 : 줄어들 때는 <math>0.5 \times</math> 윈도우 크기</li> <li>• AIMD 방식 : 혼잡 윈도우 크기를 그래프로 그려보면 톱니 모양이 된다.</li> </ul> |
| Slow Start | <ul style="list-style-type: none"> <li>• 혼잡 윈도우 크기를 증가시킬 때, 지수적으로 증가시킨다.</li> <li>• 혼잡이 감지되면, 혼잡 윈도우 크기를 1로 줄인다.(혼잡 윈도우 크기 = 1)</li> <li>• ACK가 도착할 때마다 윈도우 크기를 증가시키므로 처음에는 윈도우 크기가 조금 느리게 증가한다. 하지만, 시간이 갈수록 윈도우 크기가 점점 빠르게 증가한다.</li> </ul>  |
| TCP Tahoe  | <ul style="list-style-type: none"> <li>• TCP Tahoe는 미국 네바다주에 있는 타호 호수의 이름을 딴 것이다.</li> <li>• TCP Tahoe는 Slow Start로 시작한다.</li> <li>• 혼잡이 감지되면, 혼잡 윈도우 크기를 반(50%)으로 줄인다. - AIMD 방식 적용</li> <li>• 그리고, 자신의 혼잡 윈도우 크기는 1로 변경 - Slow Start 적용</li> </ul>   |

- TCP 혼잡제어 정책 : Tahoe, Reno, New Reno, Cubic, Elastic-TCP 등 다양
- ssthresh(slow start threshold) : 임계점(threshold)을 칭하는 단어이다.

17. 다중 프로그래밍 환경에서 연속 메모리 할당 방법에 대한 설명으로 옳지 않은 것은? [2022년 지방 9급]

- ① 가변분할 메모리 할당은 프로세스의 크기에 따라 메모리를 나누는 것으로 단편화 문제가 발생하지 않는다.
- ② 가변분할 메모리 할당의 메모리 배치방법으로는 최초 적합, 최적 적합, 최악 적합 방법이 있다.
- ③ 고정분할 메모리 할당은 프로세스의 크기와 상관없이 메모리를 같은 크기로 나누는 것이다.
- ④ 고정분할 메모리 할당에서는 쓸모없는 공간으로 인해 메모리 낭비가 발생할 수 있다.

☞ 다중 프로그래밍 환경 - 연속 메모리 할당

- 가변분할 메모리 할당은 프로세스의 크기에 따라 메모리를 나누는 것으로 단편화 문제가 발생하지 않는다.(x)
- 가변분할 메모리 할당은 외부단편화 문제가 발생한다.
- 세그먼테이션 기법은 가변분할 메모리 할당이다.

// 페이지와 세그먼트

|      |  |
|------|--|
| 페이지  | 블록의 크기를 동일하게 분할한 경우에 '페이지'라 한다.(고정분할)    |
| 세그먼트 | 블록의 크기를 서로 다르게 분할한 경우에 '세그먼트'라 한다.(가변분할) |

|                             |   |
|-----------------------------|---|
| 세그먼테이션<br>기법<br> <br>(가변분할) | <ul style="list-style-type: none"> <li>① 세그먼테이션 기법에서는 <b>외부단편화가 발생할 수 있다.</b></li> <li>② 세그먼테이션 기법에서는 메모리를 <b>동적으로 분할한다.</b> <ul style="list-style-type: none"> <li>• 동적 분할은 반입되는 세그먼트 크기에 맞게 메모리를 분할한다는 것이다.</li> <li>• 세그먼테이션 기법에서 분할된 메모리를 <b>세그먼트</b>라고 한다.</li> <li>• 분할된 <b>세그먼트</b> 영역들은 서로 크기가 다르다.</li> <li>• 운행 중, 분할된 <b>세그먼트</b> 영역들은 <b>자유영역(공백)</b>으로 되돌려 질 수 있다.</li> <li>• <b>자유영역</b>들이 너무 작을 때, <b>외부단편화</b>가 발생할 수 있다.(적재 불가)</li> </ul> </li> <li>③ 세그먼테이션 기법에서 외부단편화 해결 방법은                     <ul style="list-style-type: none"> <li>• 자유영역들에 대해 <b>압축</b>을 수행하여, 더 큰 공간을 만들면 된다.</li> <li>• 압축은 비어있는 <b>자유영역을 한 곳으로 합치는</b> 작업이다.</li> </ul> </li> <li>④ 세그먼트의 최대 크기는 정해져 있는 것은 아니다.</li> </ul> |
|-----------------------------|---|

18. 병렬 프로세서에 대한 설명으로 옳지 않은 것은? [2022년 지방 9급]

- ① 프로세스 수준 병렬성은 다수의 프로세서를 이용하여 독립적인 프로그램 여러 개를 동시에 수행한다.
- ② 클러스터는 근거리 네트워크를 통하여 연결된 컴퓨터들이 하나의 대형 멀티 프로세서로 동작하는 시스템이다.
- ③ 공유 메모리 프로세서(SMP)는 단일 실제 주소 공간을 갖는 병렬 프로세서를 의미한다.
- ④ 각 프로세서의 메모리 접근법 분류에 따르면 UMA는 약결합형 다중처리기 시스템, NUMA 및 NORMA는 강결합형 다중처리기 시스템에 해당한다.

☞ 병렬 프로세서 - MIMD

|       |  |
|-------|--|
| SMP   | <ul style="list-style-type: none"> <li>· Symmetric MultiProcessing 약어이다. - 대칭형 다중처리</li> <li>· 2개 이상의 프로세서(CPU)가 하나의 공유 메모리를 사용하는 다중 프로세서이다.</li> </ul> <div style="text-align: center;"> </div> <ul style="list-style-type: none"> <li>· 대칭형 : 모든 프로세서가 동등한 위치에서 공유 메모리에 접근하므로</li> </ul>   |
| UMA   | <ul style="list-style-type: none"> <li>· Uniform Memory Access 약어이다. - 균등 메모리 접근</li> <li>· 각 프로세서(CPU)는 동일한 메모리 접근시간을 가진다.</li> <li>· 균형있는 공유 메모리 접근을 제공하므로 SMP 시스템이라고도 한다.(강결합 시스템)</li> </ul>   |
| NUMA  | <ul style="list-style-type: none"> <li>· Non-uniform Memory Access 약어이다. - 비균등 메모리 접근</li> <li>· 각 프로세서(CPU)는 가변적 메모리 접근시간을 가진다. - 비균등</li> <li>· NUMA는 UMA 모델을 확장한 것이다.(NUMA는 다수의 UMA 모델의 상호연결)</li> <li>· NUMA는 다수의 UMA 모델들이 상호연결망에 의해 접속된다.</li> <li>· NUMA는 전역 및 공유 메모리(Global Shared Memory, GSM)도 가질 수 있다.</li> <li>· 접근시간 : 자신 UMA의 메모리 &lt; 전역 공유 메모리 &lt; 다른 UMA의 메모리</li> <li>· 즉, NUMA는 자신이 속한 로컬 메모리에 접근할 때 가장 빠르다.(당연)</li> </ul> |
| NORMA | <ul style="list-style-type: none"> <li>· No-Remote Memory Access 약어이다. - 무원격 메모리 접근</li> <li>· 각 프로세서들이 별도의 메모리를 가진다.(공유 메모리 없음)</li> <li>· 분산 기억장치 시스템이라고도 함(약결합 시스템)</li> <li>· NORMA는 프로세서가 원격 기억장치는 직접 접근할 수 없다.(무원격 메모리 접근)</li> <li>· 어떤 노드의 프로세서가 다른 노드 메모리의 데이터가 필요하다면, 그 노드로 메모리 접근 요구 메시지를 보내고, 메시지를 받은 노드는 해당 데이터를 인출하여 보내줌</li> </ul>  |

19. 다음 C 프로그램의 실행 결과로 옳은 것은? [2022년 지방 9급]

```
-----  
#include <stdio.h>  
int star = 10;  
void printStar() { printf("%d \n", star); }  
int main()  
{  
    int star = 5;  
    printStar();  
    printf("%d \n", star);  
    return 0;  
}  
-----
```

- |      |      |
|------|------|
| ① 5  | ② 5  |
| 5    | 10   |
| ③ 10 | ④ 10 |
| 5    | 10   |

♣ C 프로그램

```
// 외부변수와 자동변수  
#include <stdio.h>  
int star = 10; // 외부변수(전역변수)  
void printStar() { printf("%d \n", star); } // 출력 : 10  
int main()  
{  
    int star = 5; // 자동변수(지역변수)  
    printStar();  
    printf("%d \n", star); // 출력 : 5  
    return 0;  
}
```

정답 : ③

1110 전산9급 기출문제

20. 다음과 같이 P1, P2, P3, P4 프로세스가 동시에 준비 상태 큐에 도착했을 때 SJF(Shortest Job First) 스케줄링 알고리즘에서 평균반환시간과 평균대기시간을 바르게 연결한 것은? (단, 프로세스 간 문맥교환에 따른 오버헤드는 무시하며, 주어진 4개의 프로세스 외에 처리할 다른 프로세스는 없다고 가정한다) [2022년 지방 9급]

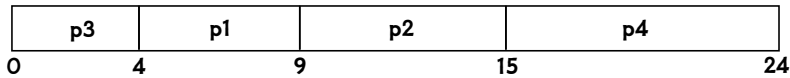
| 프로세스 | 실행시간 |
|------|------|
| P1   | 5    |
| P2   | 6    |
| P3   | 4    |
| P4   | 9    |

평균반환시간                  평균대기시간

- ① 6                                  6
- ② 6                                  7
- ③ 13                                6
- ④ 13                                7

☞ SJF(Shortest Job First) 스케줄링

// 간트 차트를 그리면 다음과 같다.



| 프로세스 | 실행시간 | 대기시간        | 반환시간        |
|------|------|-------------|-------------|
| P1   | 5    | 4 - 0 = 4   | 5 + 4 = 9   |
| P2   | 6    | 9 - 0 = 9   | 6 + 9 = 15  |
| P3   | 4    | 0 - 0 = 0   | 4 + 0 = 4   |
| P4   | 9    | 15 - 0 = 15 | 9 + 15 = 24 |

- 대기시간 = 다른 프로세스가 작업한 시간 - 도착시간
- 반환시간 = 실행시간 + 대기시간

• 평균대기시간 =  $\frac{4+9+0+15}{4} = 7$

• 평균반환시간 =  $\frac{9+15+4+24}{4} = 13$